



## Zavod za Inteligentne Transportne Sustave

25. lipnja 2024., 11:30 h, Amfiteatar, Objekt 69,  
ZUK Borongaj, Zagreb

Treća radionica projekta: „Razvoj sustava zasnovanih na učećim agentima za unaprjeđenje upravljanja prometom u gradovima“ - DLASIUT

### Program radionice:

|               |   |  |
|---------------|---|--|
| 11:30 – 12:00 | Željko Majstorović, mag. ing. traff.  | Registracija sudionika radionice   |
| 12:00 – 12:05 | Dekan izv. prof. dr. sc. Marko Šoštarić / Prodekan za znanost i vanjsku suradnju doc. dr. sc. Dario Babić | Pozdravni govor  |
| 12:05 – 12:15 | Prof. dr. sc. Edouard Ivanjko   | Predstavljanje trenutnih rezultata projekta DLASIUT  |
| 12:15 – 12:45 | Prof. Daniela Koltovska-Nečoska   | Primjena alata zasnovanog na umjetnoj inteligenciji za prikupljanje prometnih podataka   |
| 12:45 – 13:15 | Prof. René Schumann   | Sustavno pretraživanje i njegova primjena u upravljanju prometom   |
| 13:15 – 13:45 | Prof. dr. sc. Tonči Carić   | Svestranost matrice prijelaznih brzine: Izvedenice i primjeri uporabe  |
| 13:45 – 14:15 | Prof. Ivana Dusparić  | Pristupi za objašnjavanje donošenje odluka primjenom potpornog učenja  |
| 14:15 – 14:45 | Svi   | Pauza za ručak i piće  |
| 14:45 – 15:15 | Doc. dr. sc. Martin Gregurić  | Primjena generativne umjetne inteligencije u analizi podataka o mobilnosti na zahtjev u gradovima  |
| 15:10 – 15:30 | Dr. sc. Krešimir Kušić, mag. ing. traff.  | Perspektive tehnologije digitalnih blizanaca u upravljanju prometom  |
| 15:30 – 15:50 | Filip Vrbanić, mag. ing. traff.   | Upravljanje prostorno-vremenski promjenjivim ograničenjem brzina na autocestama detekcijom zagušenja i strojnim učenjem za mješovite tokove cestovnih vozila |
| 15:50 – 16:10 | Mladen Miletić, mag. ing. traff.  | Kooperativno višeagentno adaptivno upravljanje raskrižjima s prometnim svjetlima: Izazovi i rješenja   |
| 16:10 – 16:30 | Željko Majstorović, mag. ing. traff.  | Upravljanje raskrižjima s prometnim svjetlima zasnovano na strojnom učenju primjenom matrica prijelaznih brzina za procjenu stanja                           |
| 16:30 – 16:40 | Prof. dr. sc. Edouard Ivanjko   | Završna riječ  |
| 16:40 – 17:00 | Svi   | Nastavak diskusije uz osvježenje   |



## Department of Intelligent Transport Systems

25<sup>th</sup> of June 2024, 11:30 h, Amphitheater, Object 69,  
ZUK Borongaj, Zagreb

Third project workshop: „Development of Learning Agent-based Systems for Improved Urban Traffic Control“ - DLASIUT

### Workshop agenda:

|               |  |   |
|---------------|--|---|
| 11:30 – 12:00 | Željko Majstorović, mag. ing. traff.   | Registration of participants  |
| 12:00 – 12:05 | Dean Assoc. Prof. Marko Šoštarić / Vice-dean for Science and External Cooperation<br>Assist. Prof. Dario Babić | Greeting introduction   |
| 12:05 – 12:15 | Prof. Edouard Ivanjko  | Introduction of the project DLASIUT current results   |
| 12:15 – 12:45 | Prof. Daniela Koltovska-Nečoska  | Implementation of Artificial Intelligence-based tool for traffic data collection  |
| 12:45 – 13:15 | Prof. René Schumann  | Systematic exploration and its application to traffic control design  |
| 13:15 – 13:45 | Prof. Tonči Carić  | Versatility of the Speed Transition Matrix: Derivations and Case Applications   |
| 13:45 – 14:15 | Prof. Ivana Dusparić   | Approaches to explaining Reinforcement Learning-based decision making   |
| 14:15 – 14:45 | All  | Break for lunch and coffee  |
| 14:45 – 15:15 | Assoc. Prof. Martin Gregurić   | Application of generative Artificial Intelligence for mobility on demand analysis in urban areas                                      |
| 15:10 – 15:30 | Krešimir Kušić, Ph.D.  | Perspectives of digital twin technology in traffic control  |
| 15:30 – 15:50 | Filip Vrbanić, mag. ing. traff.  | Spatial-temporal variable speed limit control on motorways based on congestion detection and machine learning for mixed traffic flows |
| 15:50 – 16:10 | Mladen Miletić, mag. ing. traff.   | Cooperative multi agent adaptive traffic signal control: Challenges and solutions   |
| 16:10 – 16:30 | Željko Majstorović, mag. ing. traff.   | Reinforcement Learning-Based Traffic Signal Control Using Speed Transition Matrix for State Estimation                                |
| 16:30 – 16:40 | Prof. Edouard Ivanjko  | Closing word  |
| 16:40 – 17:00 | All  | Discussion with refreshments  |